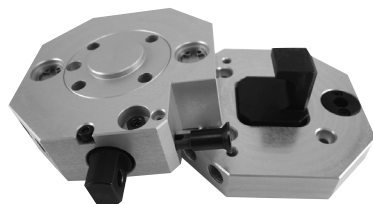


単純な動作で交換できるツールチェンジャー

特長

- 複数のハンドやツールを手動交換。
回転軸を90度回転させることで着脱が可能です。
- シンプル構造のため安価。
- ロック機構あり。



KHE-25



【使用例の動画が再生されます。】

型式表示方法

■本体側 (R側)

標準 ----- **KHE-25R**
大きさ オプション 特殊仕様
 オプション ----- **KHE - 25R - D1 - Z**

大きさ	
記号	名称
25R	25
60R	60

オプション	
記号	名称
無記号	オプションなし
D1	電極付 (15ピン)
D2	電極付+信号ケーブル (1m)
D3 ※1	電極付+Dサブコネクタ (ソケット)

※1 相手側ストレートコネクタはDA-15P-NRです。
 オプションの仕様の詳細は ▶ 42P

■ツールアダプタ側 (H側)

標準 ----- **KHE-25H**
大きさ オプション 特殊仕様
 オプション ----- **KHE - 25H - D1 - Z**

大きさ	
記号	名称
25H	25
60H	60

オプション	
記号	名称
無記号	オプションなし
D1	ツール側電極
D2	電極付+信号ケーブル (1m)
D3 ※1	電極付+Dサブコネクタ (ソケット)

※1 相手側ストレートコネクタはDA-15P-NRです。
 オプションの仕様の詳細は ▶ 42P

■オプションのみ

大きさ パーツ オプション
KHE - 25 RS - D1

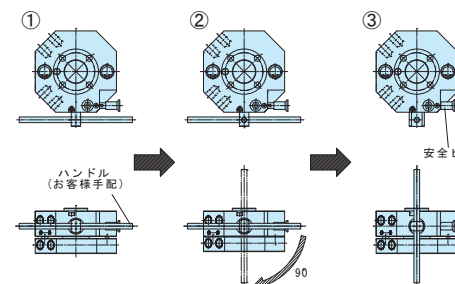
大きさ	
記号	名称
25	25
60	60

パーツ	
記号	名称
RS	本体側オプションのみ
HS	ツールアダプタ側オプションのみ

オプション	
記号	名称
D1	電極付 (15ピン)
D2	電極付+信号ケーブル (1m)
D3 ※1	電極付+Dサブコネクタ (ソケット)

※1 相手側ストレートコネクタはDA-15P-NRです。
 オプションの仕様の詳細は ▶ 42P

使用方法



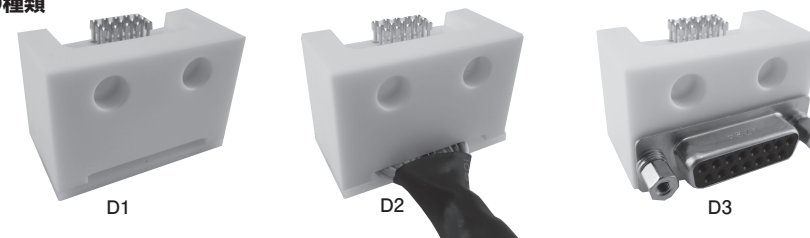
- 取付方法
- ①本体のハンドルを図①の位置にして、ツールアダプタを本体に引き寄せてください。
このとき、ツールアダプタの向きに注意してください。
 - ②ハンドルを図②で示す方向に90度(止まるまで)旋回します。
ハンドルを旋回することでツールアダプタが引き上げられ本体とツールアダプタが密着します。
このとき、本体とツールアダプタの間に異物が混入しないようにしてください。
着脱不良やエア漏れの原因になります。
 - ③安全ピンを差込みハンドルをロックします。
- 取外し方法
 取付方法の①~③の手順を逆に行ってください。

仕様

型 式	KHE-25	KHE-60
可搬質量 (kg)	25	60
駆動源	手動	
周囲温度 (°C)	5~60	
繰り返し精度 (mm)	±0.005	
連結軸力 (N)	3400	6200
連結時モーメント (N·m)	140	400
連結時トルク (N·m)	200	350
連結可能隙間	1mm以下	
本体質量 (kg)	R側	1.60
	H側	0.95
空気インターフェース	回路数	4本
	使用圧力範囲	-100kPa~0.7MPa ※
電気インターフェース	オリフィス径	φ4
	本数	15本
	電気容量	最大2A

※真空保持はできません。
 ※型式選定方法は ▶ 545P をご参照ください

電極の種類



お取り扱い上のご注意

嵌合固定台ネジにつきましては、相手側が樹脂部品の為、現状よりも増し締めを行った場合にはネジ山が破損する場合がございますので、現状より以上の増し締めは御遠慮ください。

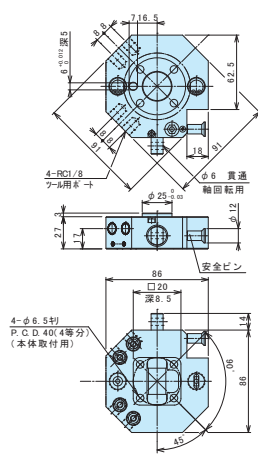
ロボット周辺機器
 RJA-G
 RJH
 RJK
 RJC
 RJCC
 RJF
 RJFS
 RJE
 RJX
 KHC
 KHA
 KHAC
 KHB
 KHE
 KHf
 QRA-C
 QRE
 QRD
 QRB
 TNB
 ZRT
 ZRA
 ZRB
 技術資料
 ZC-ZA
 ZD-ZB
 EXL
 EXA
 EXS
 EXM
 EXJ
 CKR
 CKRK
 BHS
 コンペア

外形図

■KHE-25

KHE-25 標準

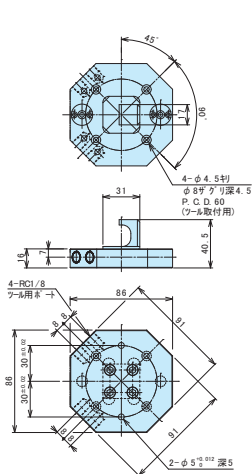
KHE-25R



連結時

離脱時

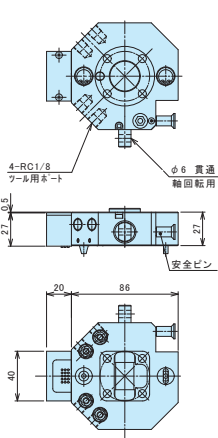
KHE-25H



KHE-25R-D1・25H-D1

KHE-25R-D1

寸法表記がない部分は KHE-25Rと同じ寸法です。



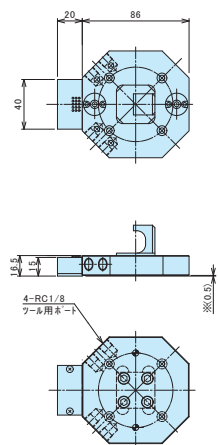
連結時

離脱時

注) ※印 電極(KHE-25H-Dオプション)は本体と段差になります。

KHE-25H-D1

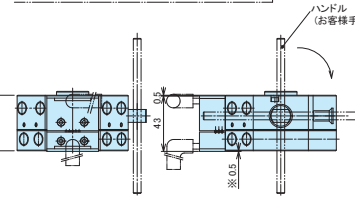
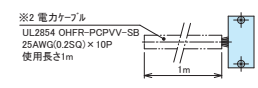
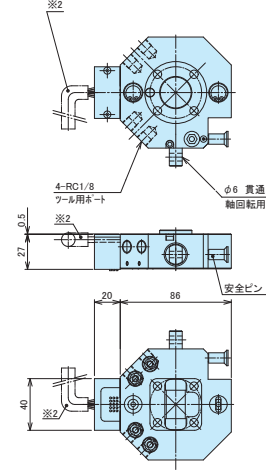
寸法表記がない部分は KHE-25Hと同じ寸法です。



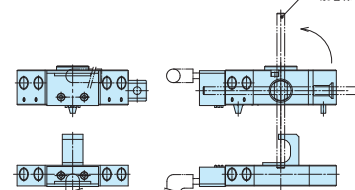
KHE-25R-D2・25H-D2

KHE-25R-D2

寸法表記がない部分は KHE-25Rと同じ寸法です。



連結時

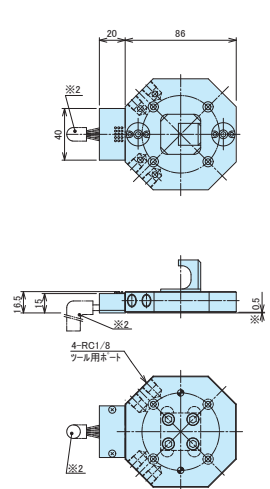


離脱時

注) ※印 電極(KHE-25H-D2オプション)は本体と段差になります。

KHE-25H-D2

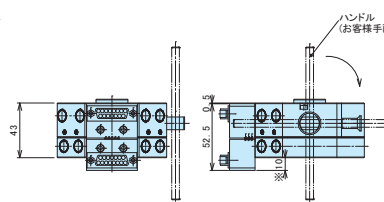
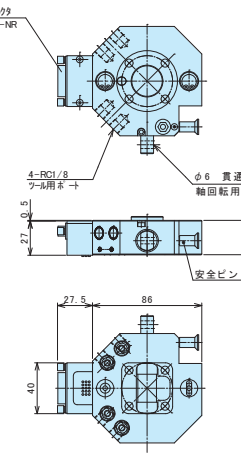
寸法表記がない部分は KHE-25Hと同じ寸法です。



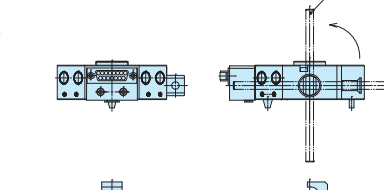
KHE-25R-D3・25H-D3

KHE-25R-D3

寸法表記がない部分は KHE-25Rと同じ寸法です。



連結時

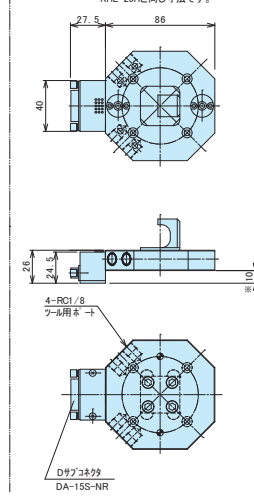


離脱時

注) ※印 電極(KHE-25H-D3オプション)は本体と段差になります。

KHE-25H-D3

寸法表記がない部分は KHE-25Hと同じ寸法です。



ロボット
周辺機器

RJA-G

RJH
RJK

RJC
RJCC

RJF
RJFS

RJE
RJX

KHC

KHA
KHAC

KHB

KHE
KHF

QRA-C
QRE

QRD

QRB

TNB

ZRT

ZRA

ZRB

技術資料

ZC-ZA

ZD-ZB

EXL
EXA

EXS
EXM

EXJ

CKR
CKRK

BHS

コンベア

