

コンパクトなコンプライアンス装置。

特長

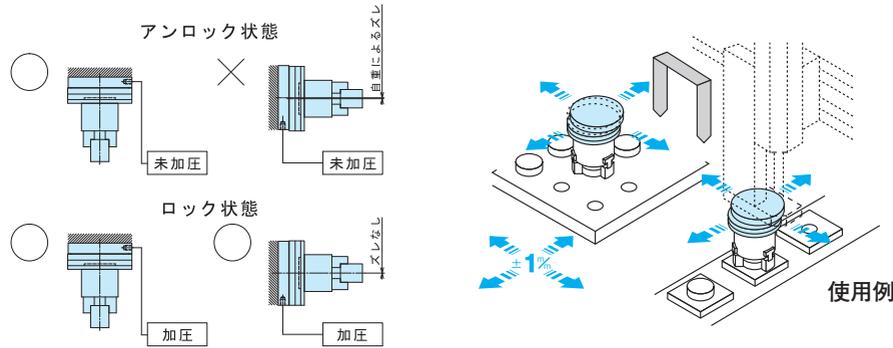
■自動調芯機能(組立作業などに、スムーズなハマアイ結合が可能です。)

■真芯を保持(エアロック機能により、基準位置への高精度な復帰と真芯の保持を図ります。)

■ゴムパッキン付により防塵に効果。



QRA-1.5A



型式表示方法

標準 ----- QRA - 1.5A

オプション ----- QRA - 1.5A - B1 - Z

大きさ		オプション			
記号	仕様	記号	仕様	記号	仕様
1.5A	B1 BHA一体型	C1	CKL一体型		
6A	B3 BHA一体型	C2	CKL一体型		
40A	B4 BHA一体型	C3	CKL一体型		
	B5 BHA一体型	C4	CKL一体型		

※オプションは全てQRA-1.5Aのみ対応

仕様

型式	QRA-1.5A 外形図は ▶549p	QRA-6A 外形図は ▶549p	QRA-40A 外形図は ▶549p
駆動源	エア 0.3~0.7MPa		
潤滑	無給油またはタービン油1種 (ISOVG32)		
周囲温度 (°C)	5~60		
移動量	X-Y方向 (mm)	±1	±2
	ネジれ方向α (°)	±2	±3.5
繰り返し精度	X-Y方向 (mm)	±0.02	
	ネジれ方向α (°)	±0.1	
許容荷重	引っ張り方向 (N)	760	1350
	圧縮方向 (N)	4100	5700
許容トルク (N·m)	曲げモーメント (N·m)	14.80	38.29
		74	100
可搬質量 (kg)	1.5	6	40
本体質量 (kg)	0.29	0.64	2.82

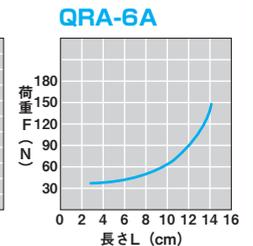
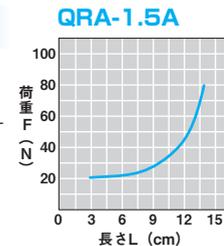
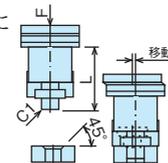


オプション型式	QRA-1.5A-B1 外形図は ▶550p	QRA-1.5A-B3 外形図は ▶550p	QRA-1.5A-B4 外形図は ▶551p	QRA-1.5A-B5 外形図は ▶551p
対応ハンド型式	BHA-01AS	BHA-03AS	BHA-04AS	BHA-05AS
駆動源	エア 0.3~0.7MPa			
潤滑	無給油またはタービン油 (ISOVG32)			
周囲温度 (°C)	5~60			
動作ストローク (mm)	5	9	11	15
シリンダ径 (mm)	φ12	φ16	φ20	φ25
ロッド径 (mm)	φ6	φ8	φ10	φ12
内部容積 [往復] (cm³/回)	0.32	1.58	2.89	6.32
ハンド繰り返し精度 (mm)	±0.01			
ハンド本体質量 (kg)	0.105	0.155	0.27	0.47
オプション質量 (kg)	0.48	0.53	0.65	0.85

オプション型式	QRA-1.5A-C1 外形図は ▶552p	QRA-1.5A-C2 外形図は ▶552p	QRA-1.5A-C3 外形図は ▶553p	QRA-1.5A-C4 外形図は ▶553p
対応チャック型式	CKL-20AS	CKL-25AS	CKL-32AS	CKL-40AS
駆動源	エア 0.3~0.7MPa			
潤滑	無給油またはタービン油1種 (ISOVG32)			
周囲温度 (°C)	5~60			
動作ストローク (mm)	5	6	8	10
シリンダ径 (mm)	φ20	φ25	φ32	φ40
ロッド径 (mm)	φ6	φ8	φ10	φ12
内部容積 [往復] (cm³/回)	1.8	3.3	7.7	15.6
チャック繰り返し精度 (mm)	±0.01			
チャック本体質量 (kg)	0.12	0.19	0.24	0.36
オプション質量 (kg)	0.43	0.50	0.55	0.67

荷重

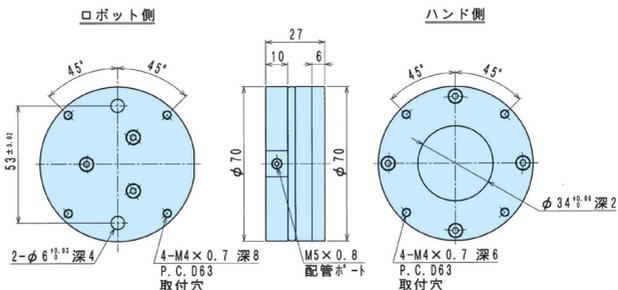
水平方向(X-Y方向)に移動するのに必要な荷重Fを右表に示します。



外形図

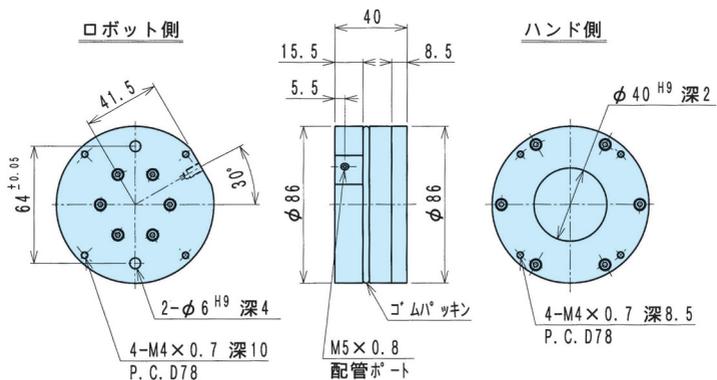
■QRA-1.5A

QRA-1.5A 標準



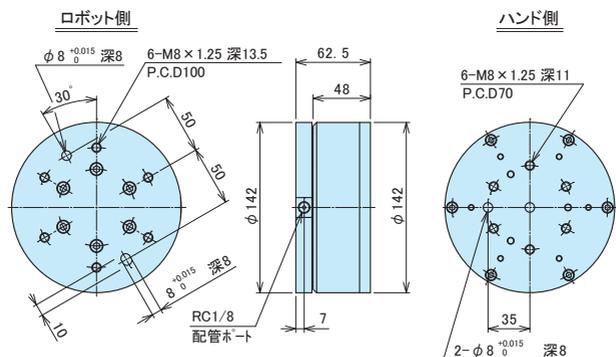
■QRA-6A

QRA-6A 標準



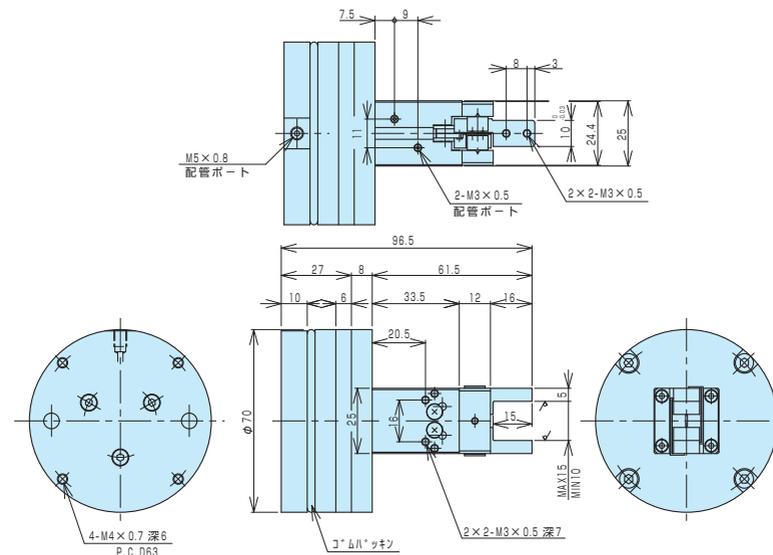
■QRA-40A

QRA-40A 標準



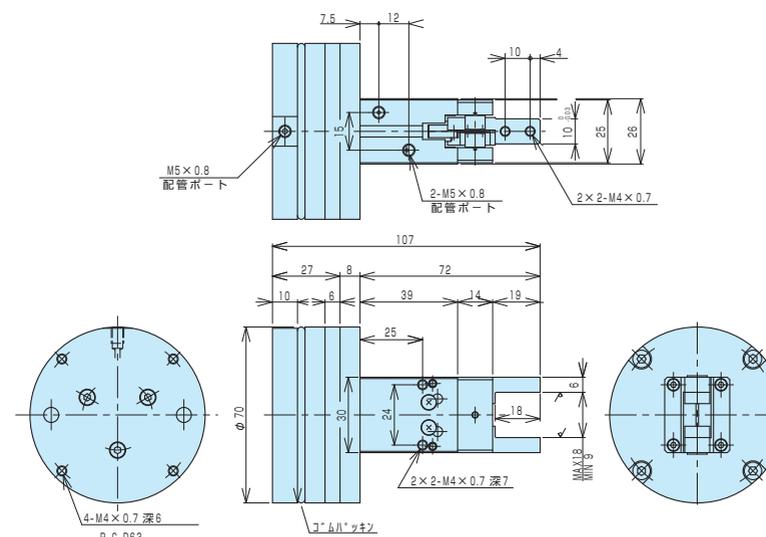
■QRA-1.5A-B1

QRA-1.5A-B1



■QRA-1.5A-B3

QRA-1.5A-B3 標準



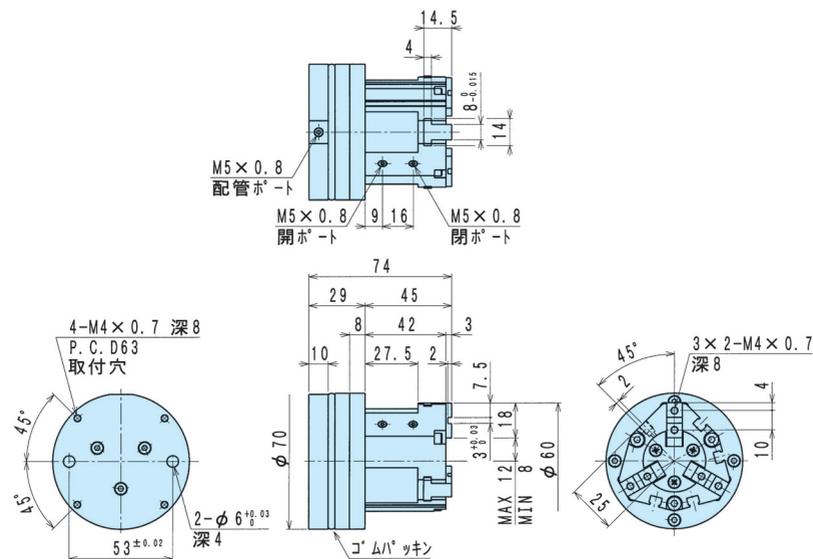
ロボット周辺機器
RJA-G
RJH RJK
RJC RJCC
RJF RJFS
RJE RJX
KHC
KHA KHAC
KHB
KHE KHF
QRA-C QRE
QRD
QRB
TNB
ZRT
ZRA
ZRB
技術資料
ZC-ZA
ZD-ZB
EXL EXA
EXS EXM
EXJ
CKR CKRK
BHS
コンベア

ロボット周辺機器
RJA-G
RJH RJK
RJC RJCC
RJF RJFS
RJE RJX
KHC
KHA KHAC
KHB
KHE KHF
QRA-C QRE
QRD
QRB
TNB
ZRT
ZRA
ZRB
技術資料
ZC-ZA
ZD-ZB
EXL EXA
EXS EXM
EXJ
CKR CKRK
BHS
コンベア

外形図

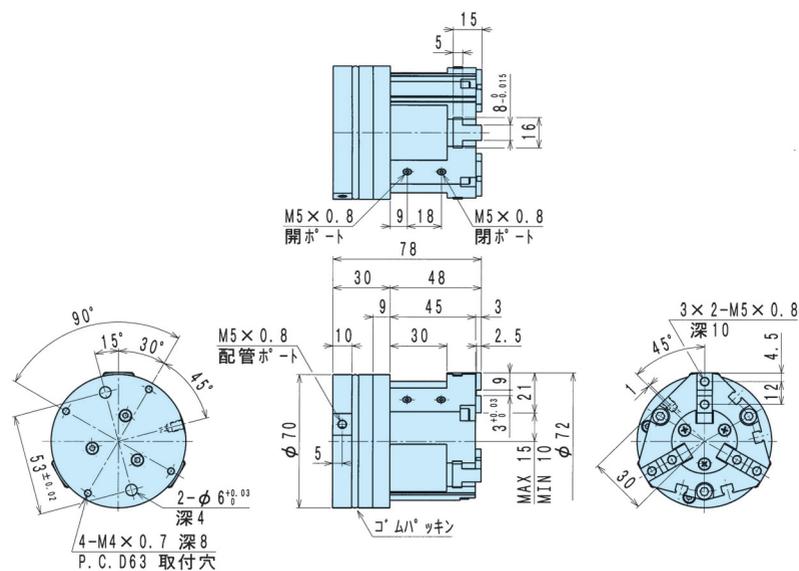
■QRA-1.5A-C3

QRA-1.5A-C3



■QRA-1.5A-C4

QRA-1.5A-C4



ロボット
周辺機器

RJA-G

RJH
RJK

RJC
RJCC

RJF
RJFS

RJE
RJX

KHC

KHA
KHAC

KHB

KHE
KHFE

QRA-C
QRE

QRD

QRB

TNB

ZRT

ZRA

ZRB

技術資料

ZC-ZA

ZD-ZB

EXL
EXA

EXS
EXM

EXJ

CKR
CKRK

BHS

コンベア

ロボット
周辺機器

RJA-G

RJH
RJK

RJC
RJCC

RJF
RJFS

RJE
RJX

KHC

KHA
KHAC

KHB

KHE
KHFE

QRA-C
QRE

QRD

QRB

TNB

ZRT

ZRA

ZRB

技術資料

ZC-ZA

ZD-ZB

EXL
EXA

EXS
EXM

EXJ

CKR
CKRK

BHS

コンベア